



Manuale originale d'istruzioni Robot tagliaerba

FX-RB224



ATTENZIONE: prima dell'utilizzo leggere attentamente le istruzioni per l'uso contenenti tutte le informazioni principali e le disposizioni di sicurezza che devono essere seguite per un corretto utilizzo di questo apparecchio.

FUXTEC GmbH
KAPPSTR.69 , 71083 HERRENBERG - GÜLTSTEIN , GERMANY

Indice

Presentazione.....	3
Introduzione	Errore. Il segnalibro non è definito.
Simboli utilizzati sul robot tagliaerba	Errore. Il segnalibro non è definito.
Disposizioni di sicurezza	Errore. Il segnalibro non è definito.
Predisposizione.....	Errore. Il segnalibro non è definito.
Durante l'utilizzo	Errore. Il segnalibro non è definito.
Manutenzione e stoccaggio:	5
Pianificazione.....	Errore. Il segnalibro non è definito.
Definizione dell'area di lavoro:.....	6
Posizionamento stazione di ricarica	6
Posa del cavo perimetrale	Errore. Il segnalibro non è definito.
Installazione.....	9
Caricamento e verifica stazione di ricarica.....	Errore. Il segnalibro non è definito.
IMPOSTAZIONI e AVVIAMENTO	Errore. Il segnalibro non è definito.
Impostazione ora	Errore. Il segnalibro non è definito.
Impostazione superficie	Errore. Il segnalibro non è definito.
Avvio automatico	Errore. Il segnalibro non è definito.
Impostazione ora avvio automatico	Errore. Il segnalibro non è definito.
Avvio manuale	Errore. Il segnalibro non è definito.
Impostazione codice di sicurezza	Errore. Il segnalibro non è definito.
Altri tasti	Errore. Il segnalibro non è definito.
Sensori	16
Manutenzione e stoccaggio invernale:	17
Sostituzione parti di ricambio:	18
Messaggi di stato/d'errore.....	Errore. Il segnalibro non è definito.
Messaggi d'errore sul robot:	19
Ricerca altri errori.....	Errore. Il segnalibro non è definito.
Dati tecnici.....	Errore. Il segnalibro non è definito.
Smaltimento	Errore. Il segnalibro non è definito.
Dichiarazione di conformità / Declaration of Conformity.....	25

Presentazione



Contenuto confezione:

1. Robot tagliaerba
2. Stazione di ricarica
3. Copertura (opzionale)
4. Adattatore per stazione di ricarica
5. Lame con viti (3 pz.)
6. Picchetti per stazione di ricarica e copertura (6 pz.)
7. Picchetti per cavo perimetrale (150 pz.)
8. Giunti per cavo (4 pz.)
9. Cavo 100 m
10. Astina di misurazione (da staccare dalla confezione)

Introduzione

Congratulazioni per aver scelto questo prodotto di eccezionale qualità.

Il robot tagliaerba consiste in un tosaerba alimentato a corrente continua (batteria) che utilizza un microcomputer, un timer e diversi sensori, i quali garantiscono al dispositivo di poter operare in maniera del tutto autonoma e indipendente all'interno di un'area verde predefinita. Il macchinario è concepito per la rasatura e la cura di giardini privati.

Per ottenere i migliori risultati con il proprio robot tagliaerba RM18, è necessario conoscere le sue varie funzionalità. Questo manuale d'istruzioni contiene informazioni importanti riguardo al rasaerba, alla sua installazione e al suo utilizzo. In caso di dubbi è possibile reperire ulteriori informazioni all'interno del nostro sito web www.fuxtec.de.

Simboli utilizzati sul robot tagliaerba

Sul robot tagliaerba sono raffigurati i seguenti simboli:



Leggere attentamente le istruzioni per poter utilizzare il robot tagliaerba in maniera corretta.



Per utilizzare il tagliaerba in maniera sicura ed efficiente, è necessario attenersi scrupolosamente alle avvertenze e alle disposizioni di sicurezza contenute nel presente manuale d'istruzioni.



La verifica e la manutenzione devono essere eseguite con l'interruttore generale spento (0).



Possono essere proiettati in aria oggetti dal tagliaerba durante l'utilizzo. Tenersi a distanza di sicurezza dalla macchina durante l'utilizzo. Agire con prudenza.



Tenere mani e piedi a distanza dalle lame rotanti



Non utilizzare il rasaerba come mezzo di trasporto.



Mantenersi a debita distanza dal rasaerba e accertarsi che bambini e animali non transitino nelle vicinanze dello stesso.

Disposizioni di sicurezza

Leggere attentamente il manuale d'istruzioni prima dell'utilizzo. Conservare le istruzioni per gli utilizzi futuri.

Leggere attentamente le avvertenze. Familiarizzare con gli elementi di comando e il corretto utilizzo del macchinario. Fare in modo che il macchinario non venga mai utilizzato da bambini o persone che non conoscano a fondo queste istruzioni. Normative locali possono limitare l'età dell'utilizzatore. L'operatore o l'utilizzatore è responsabile di eventuali incidenti o pericoli ai quali possono essere sottoposti terzi o relative proprietà.

Predisposizione

- Mantenere sempre l'adattatore pulito e conservarlo in un luogo sicuro.
- Prestare attenzione alla corretta e regolamentare installazione dei cavi perimetrali
- Verificare regolarmente l'area di lavoro del robot e rimuovere qualsiasi pietra, bastone, filo, ossa e altri corpi estranei.
- Controllare regolarmente che le lame, i bulloni e i piatti della lama non siano usurati o danneggiati. Sostituire le lame e i bulloni usurati o danneggiati in serie per mantenere il corretto bilanciamento.

Durante l'utilizzo

- Tenere mani e piedi a distanza da parti mobili / lame.
- Non sollevare o trasportare mai un dispositivo avente motore in funzione.
- Spegnere l'interruttore generale (0):
 - prima di rimuovere un ostacolo che il macchinario incontra lungo il suo tragitto
 - prima di verificare e pulire il macchinario o di eseguire lavori su di esso.

Importante: Non lasciare incustodito il macchinario durante il suo funzionamento qualora si sia a conoscenza del fatto che nelle vicinanze si trovino animali domestici, bambini o persone.

Manutenzione e stoccaggio:

- Non utilizzare assolutamente acqua corrente per la pulizia della parte inferiore del rasaerba. La pulizia di detta parte è da eseguirsi unicamente con una spazzola o eventualmente con un panno leggermente inumidito.
- Tutti i dati, i bulloni e le viti devono essere fissati saldamente in modo tale che il macchinario funzioni in sicurezza.
- Parti usurate o danneggiate devono essere necessariamente sostituite per motivi di sicurezza.
- Accertarsi che lame e viti vengano sostituite esclusivamente con parti di ricambio autorizzate.
- Accertarsi che le batterie vengano ricaricate esclusivamente con l'adattatore e il dispositivo di ricarica corretti e suggeriti da Fuxtec. Un utilizzo scorretto può provocare scosse elettriche, surriscaldamento o determinare la fuoriuscita di liquido corrosivo dalla batteria.

- In caso di fuoriuscite dalla batteria, sciacquare con acqua o un agente neutralizzante e consultare un medico in caso di contatto con gli occhi.
- La manutenzione del macchinario deve essere eseguita in conformità alle disposizioni del produttore.

Si prega di consultare anche il punto: manutenzione e stoccaggio invernale.

Pianificazione

Definizione dell'area di lavoro:

Per consentire al robot di effettuare il taglio unicamente all'interno della zona desiderata, è necessario delimitare quest'ultima con un cavo perimetrale.

Prima di iniziare ad operare è importante realizzare uno schizzo dell'area di lavoro del robot e degli "ostacoli" che quest'ultimo deve aggirare, i quali a loro volta devono essere circoscritti da del cavo perimetrale. Il cavo perimetrale deve essere posato in maniera tale che la distanza tra il robot tagliaerba e il cavo stesso sia al massimo di 15 metri.

Se anche il proprio vicino dispone di un robot tagliaerba, è importante fare in modo che il proprio cavo perimetrale e la propria stazione di ricarica vengano disposti almeno a 100 cm di distanza dal cavo perimetrale del vicino. Per ottenere il segnale massimo, si consiglia di non posare più di 400 m di cavo.

Per evitare l'insorgere di problemi in futuro, è necessario attenersi scrupolosamente allo schizzo precedentemente realizzato per effettuare la corretta posa del cavo perimetrale.

IMPORTANTE: Prima di installare il robot tagliaerba, tagliare il prato con un rasaerba tradizionale ad un'altezza massima di 3 cm. In questo modo si evita la segnalazione d'errore E8 (erba troppo alta).

Posizionamento stazione di ricarica

Il primo passo da compiere consiste nel posizionare la stazione di ricarica sullo schizzo ad una distanza adeguata rispetto alla presa (230 V) esterna. Il cavo di alimentazione della stazione di ricarica è lungo 8 m. È importante accertarsi che la copertura venga posizionata in maniera tale che l'indicatore LED della stazione di ricarica si trovi al di sotto della copertura stessa.



La stazione di ricarica deve essere posizionata su una superficie piana e compatta. La freccia "IN" raffigurata sulla stazione di ricarica deve essere rivolta in direzione dell'area di lavoro.



Evitare di posizionare la stazione di ricarica:

- in un angolo del prato,
- in depressioni del terreno, nelle quali la stazione di ricarica o il robot tagliaerba potrebbero subire danni a causa di pozzanghere,
- su di un pendio o
- al di sotto di un albero di altezza elevata in quanto sussiste pericolo di fulmini.

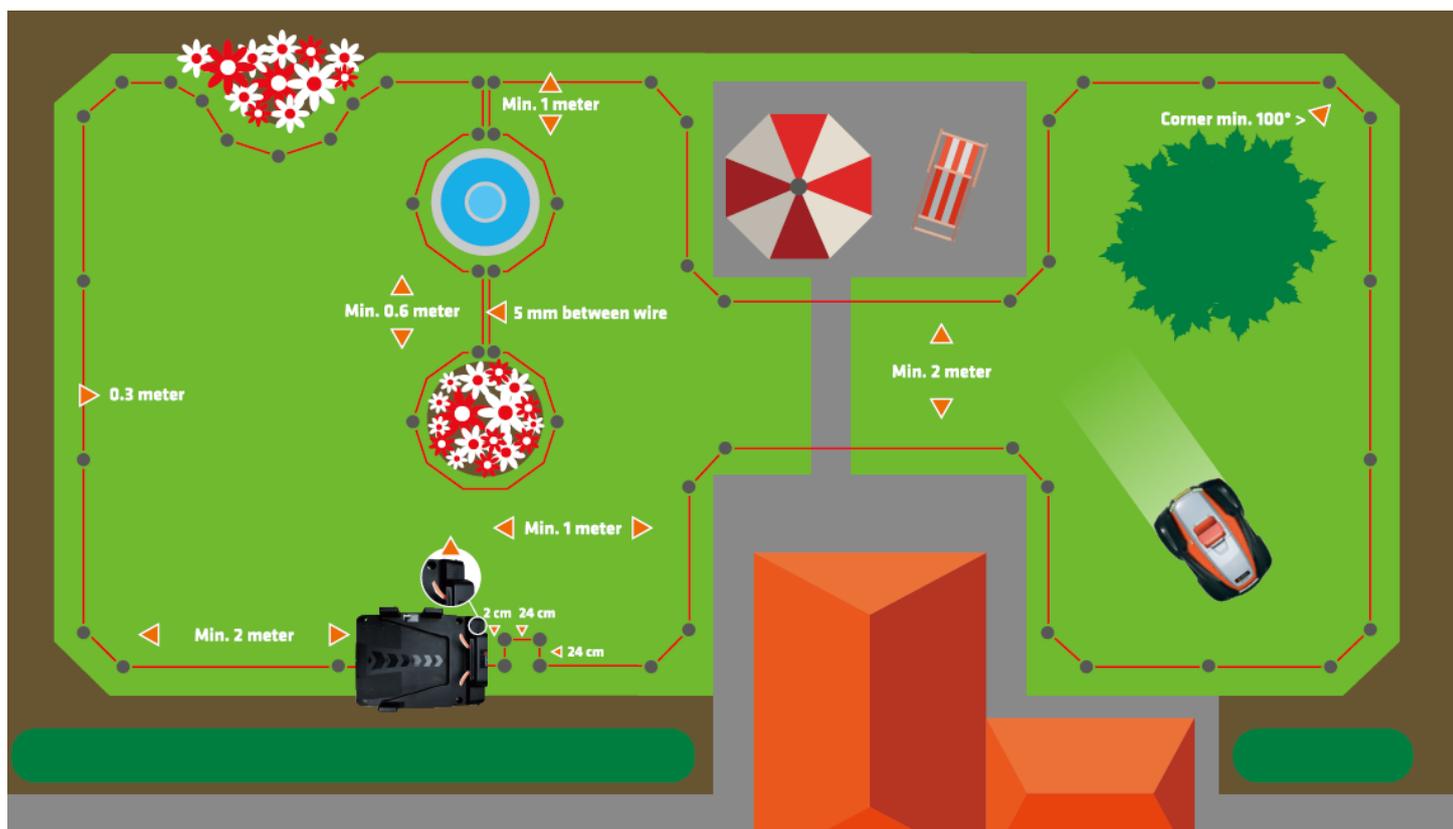
Nota bene: È importante mantenere l'adattatore e la spina elettrica sempre asciutti!

Di fronte alla stazione di ricarica è necessario prevedere uno spazio libero di 2 m nel quale non vi siano ostacoli tali da condizionare il ritorno agevole del dispositivo alla stazione. Nella zona retrostante alla stazione di ricarica è necessario prevedere uno spazio libero di 1 m.

Posa del cavo perimetrale

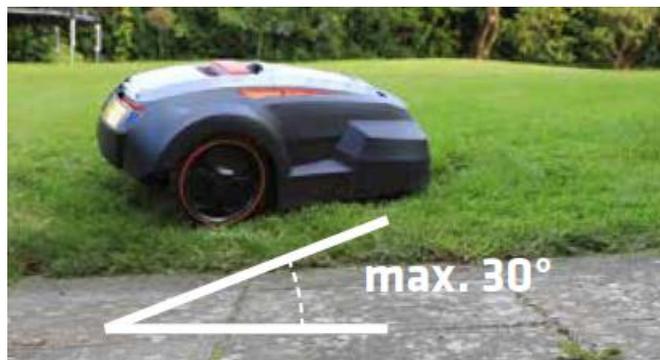
Il cavo perimetrale deve essere disposto in modo da formare un filo continuo senza interruzioni o intersezioni. Nella fornitura sono inclusi 100 m di cavo.

- Tra ogni picchetto è necessario che vi sia una distanza massima di 1 m. Nella fornitura sono inclusi 150 picchetti.
- Non formare angoli retti (90°). Gli angoli devono misurare almeno 100° (vedi disegno).
- Il cavo perimetrale deve essere disposto ad una distanza di 35 cm dal bordo del prato.



- Isolare ostacoli, es. aiuole, circoscrivendoli con il cavo perimetrale, nel caso in cui non si voglia far operare il robot tagliaerba all'interno di queste aree. La distanza tra il cavo d'andata e quello di ritorno dall'isola non deve superare i 5 mm.
- Il robot tagliaerba può agevolmente transitare sopra pietre, a condizione che queste ultime siano sufficientemente pesanti da non poter essere smosse. Pietre inclinate potrebbero però far sì che il robot ne tenti la scalata. È pertanto necessario rimuovere tali ostacoli dall'area di lavoro o, in alternativa, posizionarli verticalmente, avendo cura che gli stessi abbiano un'altezza minima di 15 cm.
- Intorno ad eventuali alberi aventi radici che affiorano dal terreno deve essere disposto del cavo perimetrale per scopi protettivi. Se non sono presenti radici visibili, non è necessario posare il cavo perimetrale.
- Nel caso in cui il cavo perimetrale venga posato sotto rami bassi che sporgono da cespugli o alberi, è necessario potare detti rami in modo da non ostacolare il passaggio del tagliaerba. In dette circostanze può anche verificarsi l'attivazione del sensore di pioggia qualora delle gocce provenienti da suddetti rami vadano a depositarsi sulla superficie del robot. In questo caso il robot tornerebbe alla propria stazione di ricarica anche in condizioni di tempo asciutto (sul display appare il simbolo del sensore di pioggia).
- Il robot tagliaerba è in grado di oltrepassare agevolmente zone di accesso o vialetti posti sullo stesso livello del prato. Tuttavia, se si vuole evitare ciò, è necessario posizionare il cavo perimetrale solo a 10 cm di distanza da una di dette zone. Se la zona di accesso è però ricoperta di ghiaia o materiale simile, il robot tagliaerba non potrà transitare al suo interno. In questo caso è richiesta una distanza di almeno 30 cm tra il cavo perimetrale e la zona d'accesso.

- Il robot tagliaerba è in grado di affrontare pendenze massime del 30%. Il robot dispone di un sensore che ne determina l'arresto nel caso in cui la superficie sottostante diventasse troppo ripida. Su pendenze più ripide del 25% in prossimità del bordo esterno del prato, l'erba umida potrebbe far slittare all'indietro il robot. Con tali pendii si consiglia perciò di disporre il cavo perimetrale fino a 40 cm di distanza dal bordo del prato.



Installazione

Preparazione materiale:

- estrarre il cavo perimetrale, i giunti, i picchetti e l'astina di misurazione dalla confezione.
- Ulteriori strumenti richiesti: martello, pinza, chiave per dadi

Predisposizione prato:

- Nel punto di partenza del cavo perimetrale è preferibile che l'erba abbia un'altezza inferiore ai 60 mm. Se l'erba è più alta, si consiglia di tagliare inizialmente il prato con un rasaerba tradizionale in modo tale da disporre il cavo più a contatto possibile con il terreno. Ciò consente alle persone di non inciampare accidentalmente nel cavo e fa sì che lo stesso non venga reciso dal robot tagliaerba.

Posa del cavo perimetrale:

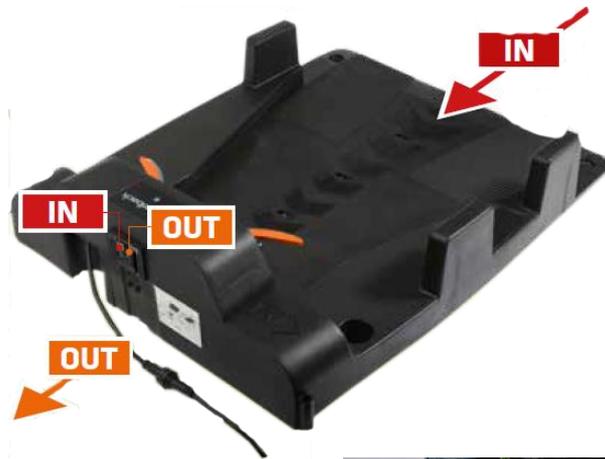
- Posizionare la stazione di ricarica del robot come indicato sullo schizzo (lateralmente) e inserire il picchetto di partenza. Fare in modo di riservare 0,5 m di cavo aggiuntivo per l'installazione definitiva della stazione di ricarica.
- Posare il cavo intorno all'area di lavoro senza fissarlo. Attenersi allo schizzo per compiere tale procedura.
- A questo punto è possibile iniziare a inserire i picchetti nel terreno. Servendosi dell'astina di misurazione, disporre il cavo ad una distanza di 35 cm dal bordo del prato. La distanza tra i picchetti deve essere al massimo di 1 m. Nelle rientranze si consiglia di inserire i picchetti a distanza più ravvicinata formando sempre angoli non inferiori a 100°.
- Se all'interno del proprio prato ci sono zone su cui non praticare tagli, circoscrivere dette aree con del cavo perimetrale, come mostrato.

**Nota bene: max. 5 mm tra il cavo d'andata e il cavo di ritorno
(vedi disegno).**

- Inserire l'ultimo picchetto quando ci si trova nuovamente alla stazione di ricarica.
- Se il cavo di 100m fornito in dotazione non è sufficiente, è possibile acquistare cavo in aggiunta. Utilizzare i giunti forniti in dotazione per il montaggio. Per procedere al montaggio non bisogna rimuovere l'isolante dalle estremità dei cavi.

Collegare il cavo perimetrale alla stazione di ricarica:

- I connettori forniti in dotazione devono essere fissati al cavo con una pinza a punte piatte. Fissaggi non adeguati provocano il distacco del cavo => connessione assente
- Durante il collegamento delle estremità dei cavi alla stazione di ricarica si deve notare la presenza sia del cavo IN sia del cavo OUT, come mostrato sotto. Il cavo IN deve essere fatto scorrere attraverso il portacavo presente sotto la stazione di ricarica e deve essere collegato alla presa IN, mentre il cavo OUT deve essere collegato alla presa OUT (vedi immagini seguenti).



1. IN
- sotto la stazione di ricarica (fine del cavo)
2. OUT
- verso il prato (inizio del cavo).

Dopo aver collegato entrambe le estremità (IN e OUT), applicare la copertura di protezione

- È possibile a questo punto fissare la stazione di ricarica al terreno.

Caricamento e verifica stazione di ricarica

- Collocare il robot tagliaerba all'interno della stazione di ricarica per effettuarne il caricamento, a prescindere dal fatto che il dispositivo sia già stato caricato lato fabbrica.
- Collegare il cavo all'adattatore e successivamente alla presa d'alimentazione. L'indicatore LED sulla stazione di ricarica inizia a lampeggiare.

ROSSO: connessione assente con il cavo perimetrale
oppure cavo perimetrale interrotto in un punto.

VERDE LAMPEGGIANTE: in carica e corretto collegamento con il cavo perimetrale.

VERDE FISSO: carica completata e corretto collegamento con il cavo perimetrale.

- La stazione di ricarica è ora operativa.



Importante: La freccia "IN"
sulla stazione di ricarica deve sempre puntare
verso l'area di lavoro / prato.



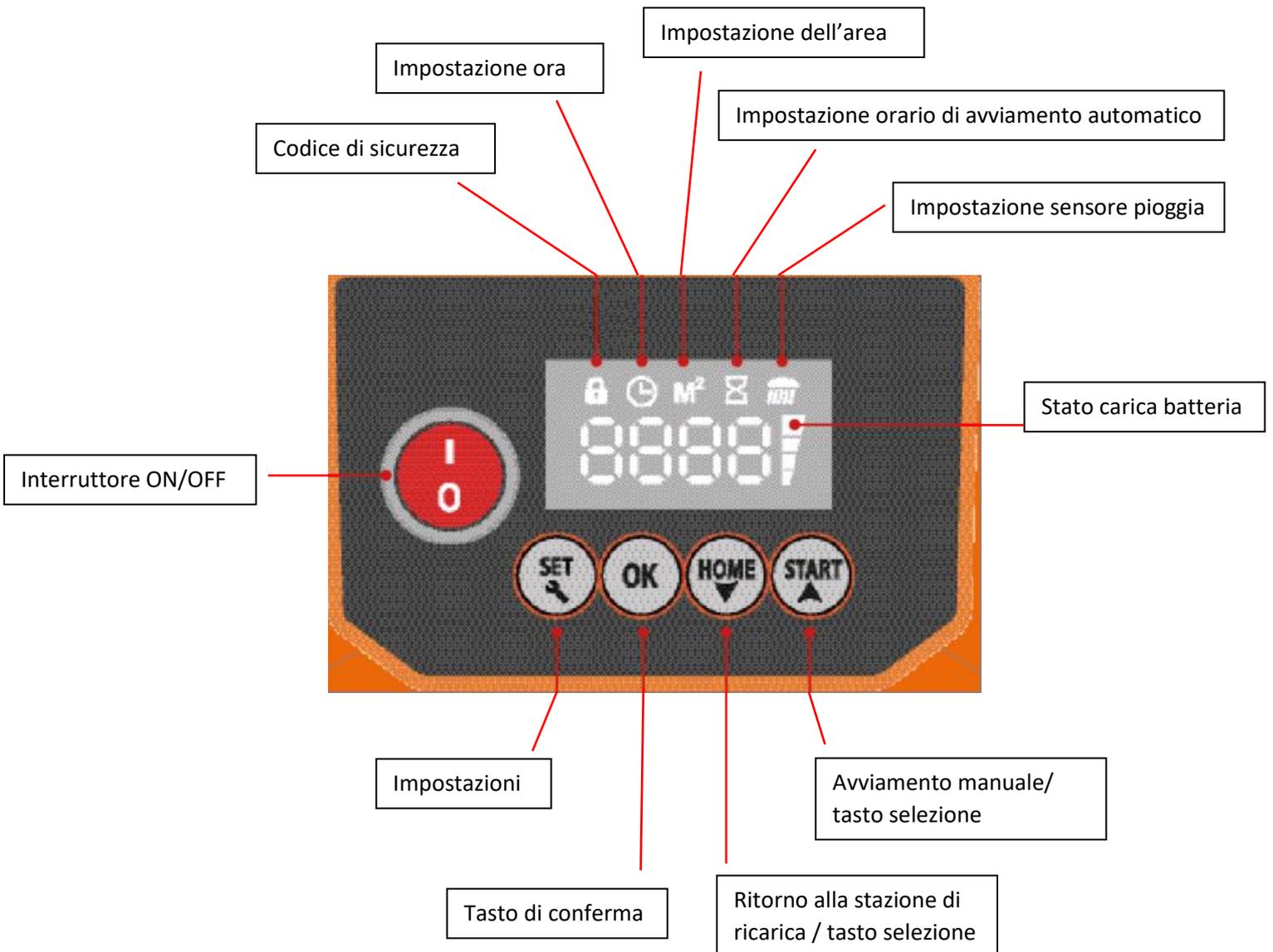
IMPOSTAZIONI e AVVIAMENTO

Si prega di rimuovere tutti i corpi estranei (es. radici, pietre, rami, giocattoli, ecc.) dal prato.

Impostazioni:

Dopo aver completato l'installazione e la ricarica è possibile effettuare le impostazioni.

Il dispositivo può essere configurato per effettuare l'avviamento manuale o automatico.



Impostazione ora

- Premere il tasto "SET" fino a quando il simbolo dell'orologio non si illumina.
- Inserire l'ora con i tasti di selezione / tasti freccia ("HOME" e "START") e confermare con il tasto "OK".

Impostazione superficie

- Premere il tasto "SET" fino a quando il simbolo M² non si illumina.
- Inserire la grandezza della superficie da tagliare ad intervalli di 50 m² con i tasti freccia ("HOME" e "START") e confermare con il tasto "OK".

Avvio automatico

- Premere "SET"
- Inserire il proprio codice di sicurezza a 4 cifre / codice di fabbrica (0000) e confermare con "OK"
- Premere "Conferma" fino a configurare la superficie da tagliare esposta in m² e confermare con "OK".

Impostazione ora avvio automatico

- Premere "SET" fino a quando non compare il simbolo della clessidra.
- Inserire con i tasti freccia ("HOME" e "START") l'orario di avvio desiderato e confermare con "OK".
- Se le 4 cifre 0000 lampeggiano costantemente significa che l'orario di avvio è impostato.
- Premere "START".

Nota bene: Quando il dispositivo ha ultimato il suo ciclo di lavoro, si riavvia automaticamente nello stesso orario dopo 48 ore.

Avvio manuale

- Premere "SET"
- Inserire il proprio codice di sicurezza a 4 cifre/ codice di fabbrica (0000) e confermare con "OK".
- Premere "START"

Impostazione codice di sicurezza

- Il codice di sicurezza di fabbrica è 0000. Se si desidera mantenere tale codice, procedere come descritto sopra.
- Se si desidera variare il codice, inserire inizialmente il codice di fabbrica 0000 + START.

- Il macchinario si sgancia dalla stazione di ricarica e inizia la sua marcia.
- Dopo alcuni metri premere STOP. A questo punto appare sul display il codice di errore E1.
- Premere START e mantenere premuto tale tasto per 10 secondi fino a quando non appare sul display il codice U133.
- Premere SET. Il simbolo del lucchetto compare sul display. Confermare il codice di fabbrica 0000 con OK fino a quando le cifre 0000 non lampeggiano costantemente.
- Premere di nuovo il tasto SET. Il lucchetto inizia a lampeggiare.
- Inserire ora il proprio codice di sicurezza di 4 cifre e confermare con il tasto OK.
- Il proprio codice di sicurezza personale è ora configurato e lampeggia costantemente.
- Premere infine START. Il dispositivo riprende la sua marcia.
- MEMORIZZARE IL PROPRIO CODICE!

Nota bene: In caso di smarrimento del proprio codice personale è necessario inviare il robot tagliaerba a Fuxtec, la quale provvederà alla riconfigurazione del dispositivo.

Altri tasti

Altezza di taglio (1):

Impostare l'altezza di taglio girando la ruota di regolazione (1)

Prestare attenzione ai numeri presenti sulla ruota di regolazione e fermarsi quando è stata raggiunta l'altezza desiderata.



Tasto STOP (2):

- È possibile arrestare in qualsiasi momento il robot tagliaerba premendo il tasto di emergenza STOP.
- È possibile anche utilizzare il tasto STOP per sovrascrivere la funzione della macchina. Questo può essere fatto, ad esempio, quando si vuole evitare che il dispositivo costeggi ogni volta il cavo perimetrale durante la marcia: Far uscire il macchinario dalla stazione di ricarica, non appena inizia la marcia, premere il tasto STOP e collocare il macchinario in prossimità del cavo perimetrale e ad una distanza di 2 metri dalla stazione di ricarica.
- Premere "SET"
- Inserire il proprio codice di sicurezza a 4 cifre/codice di fabbrica e confermare con "OK".
- Premere "START".

Nota bene: Il tasto di emergenza non cancella le configurazioni personali.



Tasto HOME (3):

- Premere "STOP"
- Premere "SET"
- Inserire il proprio codice di sicurezza a 4 cifre/codice di fabbrica e confermare con "OK".
- Premere "HOME"

Nota bene: Il tasto HOME non cancella le configurazioni personali.



Tasto START/RESTART:

- Premere "SET"
- Inserire il proprio codice di sicurezza a 4 cifre/codice di fabbrica e confermare con "OK".
- Premere "START"

Nota bene: Se la batteria presenta una sola tacca di carica residua, il robot tagliaerba non dispone di energia sufficiente e può essere riavviato unicamente all'interno della stazione di ricarica

Sensori

Sensore ostacoli/contatto:

- Quando il robot tagliaerba incontra un ostacolo retrocede e cambia direzione per aggirare detto ostacolo.
- Se il dispositivo entro 3 secondi non riesce a individuare un nuovo percorso, la lama si stoppa.
- Se il dispositivo entro 10 secondi non riesce a individuare un nuovo percorso, il robot si arresta e deve essere riavviato manualmente per rimettersi in marcia.

Sensore di pioggia:

- In caso di pioggia il robot ritorna automaticamente alla stazione di ricarica e comincia nuovamente a tagliare in coincidenza dell'inizio del prossimo ciclo di lavoro.
- Gocce di pioggia provenienti da rami sporgenti possono attivare il sensore di pioggia; in questo caso il robot ritorna alla stazione di ricarica (vedi display).

Sensore di sollevamento:

- Questi sensori si trovano in prossimità delle due ruote anteriori e misurano il contatto delle ruote con la superficie sottostante.
- Se il robot viene sollevato manualmente o se una o entrambe le ruote incappano in una buca, il robot si arresta e deve essere riavviato manualmente.
- Il riavvio all'interno del prato può avvenire solo se si colloca il macchinario ad una distanza massima di 50 cm dal cavo perimetrale.
- Per il riavvio è necessario selezionare la superficie e premere successivamente il tasto "START". Il ciclo di lavoro non viene modificato.

Sensore d'inclinazione:

- Il robot tagliaerba dispone di un sensore a 6 assi integrato che misura l'angolo di inclinazione in qualsiasi direzione.
- Se l'angolo di inclinazione supera i 30°, le lame vengono arrestate, ma il robot continua a procedere.
- Se l'angolo d'inclinazione si riduce di nuovo entro 10 secondi, le lame si riattivano automaticamente. Tuttavia, se l'angolo di inclinazione non si riduce entro 10 secondi, il rasaerba si arresta e si rende necessario un riavvio manuale dello stesso.
- Il riavvio all'interno del prato può avvenire solo se si colloca il macchinario ad una distanza massima di 50 cm dal cavo perimetrale
- Per il riavvio è necessario selezionare la superficie e premere successivamente il tasto "START". Il ciclo di lavoro non viene modificato.

Manutenzione e stoccaggio invernale:

Per poter utilizzare il proprio rasaerba in maniera ottimale è molto importante ispezionare regolarmente il macchinario e la zona in cui praticare il taglio.

Pulizia regolare:

- Il vostro rasaerba durerà più a lungo se sottoposto a pulizia regolare da effettuarsi rimuovendo foglie, rami e sporco.

Nota bene: È molto importante effettuare le operazioni di pulizia ESCLUSIVAMENTE con una spazzola o un panno asciutto. L'utilizzo di acqua potrebbe danneggiare i circuiti elettrici.

Copertura superiore

- Sollevare la copertura superiore e pulirla mediante una spazzola morbida rimuovendo depositi d'erba e sporcizia. È possibile effettuare detta operazione servendosi di un panno umido (NON risciacquare in acqua in modo da non danneggiare l'elettronica).

Lato inferiore

- Pulire anche la parte inferiore con una spazzola morbida.
- Prestare particolarmente attenzione al fatto che le lame e il portalamo ruotino liberamente.

Nota bene: Prima della pulizia, ricordarsi di spegnere l'interruttore generale!

Se il robot tagliaerba opera spesso su erba bagnata, quest'ultima si depositerà in maggior quantità all'interno del dispositivo di taglio.

Ciò riduce notevolmente l'efficacia del taglio, di conseguenza è molto importante rimuovere l'erba da dette parti. Inoltre, è necessario pulire regolarmente le pale del rotore affinché queste possano girare.

Stazione di ricarica

- È inoltre necessario pulire regolarmente la stazione di ricarica rimuovendo depositi di sporco ed erba dalla base. Ciò permette di evitare contatti non ottimali tra le superfici di ricarica della stazione e del robot.
- È importante controllare che i rispettivi contatti di ricarica siano collegati tra loro correttamente.
- Nel corso del tempo la stazione di ricarica potrebbe leggermente sprofondare nel terreno in quanto il suolo tende alla lunga a cedere a causa della decomposizione dell'erba.

Contatti di ricarica

- Durante la stagione, eseguire occasionalmente la pulizia dei contatti di ricarica sul robot e sulla stazione di ricarica servendosi di carta vetrata o lana metallica.

È importante prestare attenzione al fatto che tutti i bulloni, le viti e i dadi siano sempre serrati correttamente affinché il robot tagliaerba possa operare nelle migliori condizioni possibili.

Sostituzione parti di ricambio:

Lame:

- Le lame dispongono di 2 spigoli taglienti e sono girevoli. Quest'ultima caratteristica consente di invertire le lame quando uno dei due spigoli si è smussato.
- Se entrambi gli spigoli sono smussati, le lame possono essere sostituite facilmente con un cacciavite.

Nota bene: Prima di eseguire interventi sul robot, accertarsi di aver spento l'interruttore generale.

- Quando si estrae la vite, è importante rimuovere erba e altri depositi di sporco dal portalamina.
- Successivamente si può procedere all'applicazione della nuova lama.
- Stringere saldamente la vite delle lame. Verificare che le lame ruotino.

Nota bene: È importante ruotare o sostituire tutte e 3 le lame contemporaneamente.

Batteria:

- La batteria ha generalmente una durata di 5 anni e può variare in base al carico di lavoro e al livello di manutenzione del robot tagliaerba.

Nota bene: Utilizzare sempre parti di ricambio originali/autorizzate!

Stoccaggio invernale:

- Durante la stagione invernale, si consiglia di stoccare il robot rasaerba comprensivo di stazione di ricarica in un luogo asciutto e preferibilmente al riparo dal gelo, previa rimozione di erba e altri residui di sporco (solo con un panno asciutto e un raschietto).
- Pulire accuratamente i bracci di ricarica della docking station e le piastre di rame del macchinario per proteggerli dalla corrosione. Lucidare con lana metallica e applicare un leggero strato d'olio privo d'acidi.

Nota bene: In inverno si consiglia di ricaricare l'unità ogni 2 mesi per prolungare la longevità della batteria.

Aggiornamento software

Aggiornare il software tramite chiavetta USB:

- salvare il software su un supporto dati USB vuoto.
- Spegnerne il robot rasaerba e inserire la chiavetta USB
- Accendere il robot rasaerba. Si noterà un numero lampeggiante sul display.
- Quando il lampeggiamento si interrompe, il software è stato aggiornato con successo;
- Spegnerne e riaccendere il robot tagliaerba per assicurarsi che il software desiderato sia visualizzato sul display.
- Software desiderato sul display.
- Uxxx corrisponde al software della scheda madre, Cxxx corrisponde al software di limitazione.

Messaggi di stato/d'errore

Come guida rapida alla risoluzione dei problemi nel caso in cui il robot tagliaerba non funzioni correttamente, è possibile visualizzare i codici di errore sull'unità o attenersi ai passaggi di seguito riportati. Se l'errore persiste, contattare il servizio clienti Fuxtec.

Messaggi d'errore sul robot:

Errore	Descrizione errore	Intervento
E1	Interruttore d'emergenza attivato.	Riavviare il robot.
E2	Sensore di sollevamento attivo.	La ruota è bloccata? Rimuovere l'ostacolo e riavviare il robot.
E3	Il robot si trova al di fuori dell'area delimitata dal cavo perimetrale.	Collocare il robot all'interno dell'area delimitata.
E4	Cavo perimetrale reciso.	Il LED rosso lampeggia? Riparare il cavo perimetrale e riavviare il robot.
E5	Sensore ostacoli/contatto attivato.	Sono presenti ostacoli? Riavviare il robot.
E6	Consumo di energia del propulsore sinistro troppo alto.	L'erba è troppo alta? Più di 4 cm? La ruota sinistra è bloccata? Riavviare il robot.
E7	Consumo di energia del propulsore destro troppo alto.	L'erba è troppo alta? Più di 4 cm? La ruota destra è bloccata? Riavviare il robot.

E8	Sovracorrente nel motore di taglio.	L'erba è troppo alta? Il piatto lama è bloccato? Riavviare il robot.
E9	Errore stato di ricarica.	Batteria difettosa. Rivolgersi al centro assistenza Fuxtec.
E10	Sovra/sottotensione.	Batteria difettosa. Rivolgersi al centro assistenza Fuxtec.
E11	Sensore d'inclinazione attivato.	Il grado d'inclinazione supera 20°? Riavviare il robot.
E12	Ostacolo piatto.	Circoscrivere l'ostacolo con del cavo perimetrale. Riavviare il robot.
E13 oppure "HOT"	Surriscaldamento.	Per proteggere la batteria dal surriscaldamento (elevata temperatura esterna) è necessario collocare il rasaerba all'ombra.
F1	Il robot non si avvia. Segnale presente	Il robot si trova all'esterno del cavo perimetrale. Il cavo perimetrale è correttamente collegato?
F2	Il robot non si avvia. Segnale assente (stazione di ricarica).	Il cavo perimetrale/d'alimentazione è correttamente collegato?
F3	Il robot non si avvia. I contatti di ricarica sono difettosi.	Pulire i bracci di ricarica e la base in rame. Se la tensione rimane nel range compreso tra 28 e 32 V, rivolgersi al centro assistenza Fuxtec
F4	Tensione batteria troppo bassa.	Caricare completamente il robot.

Riavvio del robot:

- 1) Posizionare il robot sul cavo perimetrale.
- 2) Inserire il codice di sicurezza.
- 3) Attivare il tasto start.

Ricerca altri errori

Stato	Descrizione problema	Possibile problema	Soluzione
Pianificazione/installazione	Il robot non abbandona la stazione di ricarica	Il LED della stazione di ricarica lampeggia rosso.	-Verificare rotture del cavo perimetrale. -Robot non caricato a sufficienza
		Il LED della stazione di ricarica lampeggia verde.	- Continuare a caricare il robot fino a quando l'indicatore non si illumina di verde.
		Scorretta installazione della stazione di ricarica	La freccia "In" deve puntare in direzione dell'area di lavoro.
		Cavo in eccesso arrotolato sotto la stazione di ricarica.	Accorciare il cavo per evitare contatti e di conseguenza interferenze.
		Corrosione sui contatti di ricarica	Pulire i contatti di ricarica con lana metallica
		I bracci della stazione di ricarica non fanno contatto correttamente con i contatti del robot.	Verificare se la stazione sia sprofondata oppure che non sia in bilico.
		Il sensore di pioggia è attivo	Pulire tutti i contatti in metallo con alcool
	Durante il primo passaggio lungo il cavo perimetrale, il movimento del robot è anomalo o lo stesso si ruota in alcuni tratti del suo tragitto.	La funzione di rilevamento del cavo perimetrale è alterata. Ci possono essere segnali di interferenza estranei nelle vicinanze, ad esempio reti elettriche sotterranee, apparecchiature elettriche ad alto consumo, ecc.	Circoscrivere quest'area di interferenza con il proprio cavo perimetrale per tenere il robot a distanza da tale zona.

		Il cavo perimetrale del vicino più prossimo dovrebbe essere posato ad almeno 2 m di distanza dal proprio.	Regolare il cavo perimetrale in modo che il robot possa rilevare il segnale normalmente.	
	Il robot non si aggancia ai contatti di ricarica quando torna alla stazione di ricarica.	La stazione di ricarica non è stata collocata su una superficie piana	Controllare l'installazione della stazione di ricarica con una livella e, se necessario, livellare la superficie del prato.	
Primo utilizzo	Il robot arresta la sua marcia e l'indicatore del livello di carica della batteria presenta solo una tacca residua.	La batteria è scarica	Riportare il robot alla stazione di ricarica e lasciarlo caricare. Nota: se l'indicatore del robot è verde fisso, la batteria è OK. Se l'indicatore del robot lampeggia verde per più di 2 ore consecutivamente, la batteria è difettosa o non c'è comunicazione tra i contatti di ricarica della stazione e quelli del robot.	
		Il robot transita sul cavo perimetrale e si ferma in prossimità di esso.	Le ruote potrebbero essere ricoperte di fango e detriti, con conseguente scarsa aderenza.	Pulire le ruote del robot ed eventualmente il prato.
			L'angolo nelle rientranze del cavo perimetrale è inferiore a 100°	Aumentare l'angolazione quanto necessario.
			Il segnale del cavo perimetrale è disturbato	Controllare che la spina sia correttamente inserita. Controllare che il cavo non sia rotto.
Durante il normale utilizzo	Rumori intensi e vibrazioni	Le lame sono smussate e il sistema di taglio funziona a vuoto.	Ruotare o sostituire le lame di taglio. Si prega di fare entrambe le operazioni per tutte le lame contemporaneamente.	

		Il disco della lama è stato danneggiato.	Sostituire il disco.
		Le viti di fissaggio del disco della lama sono allentate.	Fissare accuratamente le rispettive viti.
		Corpi estranei insinuatisi tra il disco e il meccanismo d'azionamento	Rimuovere completamente tutti i corpi estranei.
	Il robot si muove, tuttavia non taglia	L'altezza di taglio è mal impostata.	Impostare l'altezza di taglio in maniera adeguata
	Il tempo di funzionamento regolare dopo ogni processo di carica si è ridotto.	I contatti di ricarica sono sporchi	Pulire accuratamente tutti i contatti di ricarica.
		La capacità della batteria è diminuita a seguito di frequenti cicli di ricarica.	Per poter operare di nuovo in maniera efficiente è necessaria una nuova batteria
	Il robot non esce automaticamente dopo la precedente attivazione del sensore di pioggia.	Il sensore pioggia è ancora attivo	Pulire a fondo tutti i contatti metallici con alcool
	Il robot ruota attorno a sé stesso	Non riceve alcun segnale	Controllare che non siano stati posati più di 250m di cavo (numero totale)
	Display nero		Riposizionare il macchinario nella stazione di ricarica e caricare il tosaerba per almeno 10 minuti. Poi spegnere il rasaerba e riaccenderlo dopo circa 1 minuto. Lo schermo dovrebbe ora visualizzare i dati.

Nota: se si riscontrano problemi nel riavvio del robot, posizionarlo a una distanza massima di 50 cm dal cavo perimetrale e riavviarlo. Le impostazioni personali verranno comunque conservate.

Dati tecnici

Voltaggio batteria al litio	28V
Capacità batteria al litio	3Ah
Motore	Motore elettrico senza spazzole
Velocità di taglio	2900 g/min
Sistema di taglio	3 lame con funzione mulching
Grandezza area massima	1000m ²
Angolo d'inclinazione massimo	30°
Velocità massima	0,5m /sec
Tempo di ricarica	120min
Autonomia	60min
Livello rumore	65dB(A)
Larghezza taglio	24cm
Altezze di taglio	25mm – 65mm
Modalità di taglio	Linee dritte e casuale

Smaltimento



ATTENZIONE!

Prima dello smaltimento, rendere inutilizzabili gli elettrodomestici fuori uso:

- rimuovendo la spina di collegamento dai dispositivi alimentati dalla rete elettrica;
- rimuovendo la batteria dai dispositivi a batteria.



Solo per i paesi dell'UE

Non gettare i dispositivi elettrici nei rifiuti domestici! Secondo la direttiva europea 2012/19/CE sulle apparecchiature elettriche ed elettroniche vecchie e la relativa attuazione nella legislazione nazionale, le apparecchiature elettriche usate devono essere raccolte separatamente e riciclate nel rispetto dell'ambiente. Recupero delle materie prime anziché smaltimento dei rifiuti. Il dispositivo, gli accessori e l'imballaggio devono essere riciclati nel rispetto dell'ambiente. Le parti in plastica sono contrassegnate per il riciclo in base alla tipologia.



ATTENZIONE!

Non gettare le batterie nei rifiuti domestici, nel fuoco o nell'acqua. Non aprire le batterie esaurite. Le batterie devono essere raccolte, riciclate o smaltite nel rispetto dell'ambiente.

Solo per i paesi dell'UE: Conformemente alla direttiva 2006/66/CE, le batterie difettose o usate devono essere riciclate.



NOTE

Si prega di contattare il proprio comune/città per informazioni sulle modalità di smaltimento,



Riciclo materie prime anziché smaltimento nei rifiuti domestici.

Dichiarazione di conformità / Declaration of Conformity

Produttore / Producer **FUXTEC GmbH**

Kappstraße 69, 71083 Herrenberg Germania / Germany

Tel.: +49 (0)7032 95608 88

Fax: +49 (0)7032 95608 89

Email: info@fuxtec.de Web: www.fuxtec.de

Denominazione / name Robot tagliaerba / Robot Mower FX-RB224

Direttiva CE / EC directive **MD Directive:** 2006 / 42 /CE

Norme applicate / applicable standards

EN 60335-1:2012+A11:2014+A13:2017

EN 62233:2008

Con la presente dichiariamo che la suddetta macchina nello stato costruttivo e nella versione da noi commercializzata, è conforme ai requisiti fondamentali di sicurezza e salute della direttiva CE elencata.

Hereby we declare that the above mentioned machine meet the essential safety and health requirements of the above stated EC directives.

Conservazione della documentazione tecnica: FUXTEC GmbH • Kappstraße 69 • 71083 Herrenberg • Germany, T. Gumprecht, Geschäftsführung

Herrenberg, 01/12/2021



Tim Gumprecht FUXTEC GmbH

KAPPSTRASSE 69

71083 HERRENBERG GERMANY

